

绝密★启用前

邯郸市 2023 届高三年级第二次模拟试题

物理

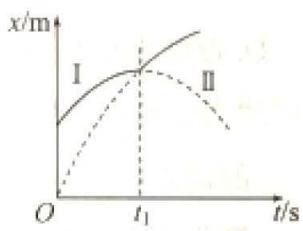
本试卷共 8 页，满分 100 分，考试用时 75 分钟。

注意事项：

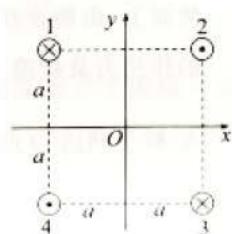
1. 答卷前、考生务必将自己的姓名、班级、考场号、座位号、考生号填写在答题卡上。
2. 回答选择题时，选出每小题答案后。用铅笔把答题卡上对应题目的答案标号涂黑。如需改动，用橡皮擦干净后，再选涂其他答案标号。回答非选择题时，将答案写在答题卡上。写在本试卷上无效。
3. 考试结束后，将本试卷和答题卡一并交回。

一、单项选择题：本题共 7 小题，每小题 4 分，共 28 分。在每小题给出的四个选项中，只有一项是符合题目要求的。

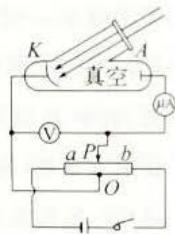
1. 质量相等的 a 、 b 两小球（视为质点）在同一竖直线的不同高度以不同的初速度同时竖直上抛，在 a 球到达最高点时两球发生正碰且碰撞时间极短。图中实线和虚线分别表示 a 、 b 两小球位置随时间变化的曲线，图线 I 前半部分、II 后半部分关于 t_1 时刻对称。则下列说法正确的是（ ）



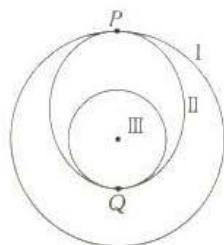
- A. $t=0$ 时刻， a 球的速率大于 b 球的速率 B. 碰撞前后瞬间， b 球的动量不变
C. a 球先落回地面 D. 碰撞后 a 球的机械能大于 b 球的机械能
2. 如图所示，四根通有恒定电流的长直导线垂直 xOy 平面放置，四根长直导线与 xOy 平面的交点组成边长为 $2a$ 的正方形且关于 x 轴和 y 轴对称，各导线中电流方向已标出，其中导线 1、3 中电流大小为 I ，导线 2、4 中电流大小为 $2I$ 。已知通电长直导线周围的磁感应强度大小与电流成正比、与该点到通电长直导线的距离成反比，即 $B=\frac{kI}{r}$ ，下列说法正确的是（ ）



- A.长直导线1、4之间的相互作用力为吸引力
 B.一垂直于纸面并从O点射入的粒子，将做圆周运动
 C.导线4受到的导线1、2、3的作用力的合力方向指向O点
 D.仅将导线2中的电流反向，则导线2和4连线上各点磁感应强度方向均相同
- 3.如图所示为研究光电效应的实验装置，用频率为 ν 的光照射电极K，从电极K逸出的光电子可向各个方向运动。某同学进行了如下操作：（1）用频率为 ν_1 的光照射光电管，此时微安表中有电流。调节滑动变阻器，使微安表示数恰好变为0，记下此时电压表的示数 U_1 。（2）用频率为 ν_2 的光照射光电管，重复（1）中的步骤，记下电压表的示数 U_2 。已知电子的电荷量为 e 。下列说法正确的是（ ）

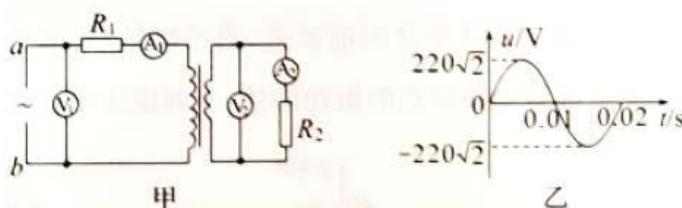


- A.为了使微安表的示数为零，实验中滑动变阻器的滑片P应该向b端移动
 B.根据题中数据可以得到普朗克常量为 $h = \frac{e(U_1 - U_2)}{\nu_1 - \nu_2}$
 C.若仅降低（1）中的光照强度，则微安表最初读数减小，遏止电压会变小
 D.滑动变阻器的滑片位于b端时，流过微安表的电流方向是从上往下
- 4.我国航天局宣布国家已批准通过了行星探测工程，计划在未来的1015年间展开并完成对小行星、火星、木星等行星的取样返回的研究。若从地球上直接发射一个探测器，探测器被小行星捕获，需由高轨道适当位置启动发动机进入椭圆转移轨道，再由椭圆轨道适当位置变速进入环绕小行星表面运动的轨道，这个过程简化示意图如图所示，已知圆轨道I、III共面，椭圆轨道平面与I轨道平面的夹角为 α ，则下列说法正确的是（ ）



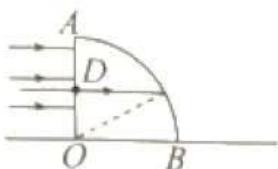
- A. 探测器从 I 轨道上经过 P 点比 II 轨道上经过 P 点的加速度大
 B. 探测器从 I 轨道进入 II 轨道需要在 P 点向前喷气
 C. 探测器在地球上的发射速度大于 11.2km/s
 D. 探测器在 II 轨道上从 P 点运动到 Q 点的过程中机械能增大

5. 如图甲所示含有理想变压器的电路中，电阻 R_1 、 R_2 的阻值分别为 2Ω 、 3Ω ，电流表 A_1 、 A_2 和电压表 V_1 、 V_2 均为理想交流电表，变压器原、副线圈匝数比为 2:1，a、b 两端接如图乙所示的交流电时，下列说法正确的是（ ）



- A. a、b 端电压的瞬时值表达式为 $u = 220\sqrt{2}\sin 50\pi t$ (V)
 B. 电压表 V_1 、 V_2 示数之比为 7:3
 C. 若增大电阻 R_1 ，则 R_2 消耗的电功率变大
 D. 若增大原、副线圈匝数比，则电流表 A_1 示数变大

6. 如图所示，一个横截面为四分之一圆（半径为 R）的透明柱体水平放置。平行于底面 OB 的光线从 OA 左侧射入，已知柱体的折射率为 $\sqrt{2}$ ，其中 D 点为 OA 的中点，真空中的光速为 c，只讨论界面的第一次折射或反射，柱体周围可视为真空。已知由 D 点入射的光线经圆弧面 AB 折射后到达 OB 延长线上的 E 点（图中未画出），下列说法正确的是（ ）



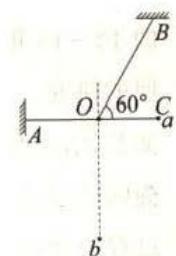
A.由D点入射的光线从D点传到OB所在水平面上E点的时间为 $\left(\sqrt{6} + \frac{\sqrt{2}}{2}\right)\frac{R}{c}$

B.光线在AB面上的最高出射点到OB所在水平面的距离为 $\frac{R}{2}$

C.圆弧AB面上有光线射出的弧长为 $\frac{\pi R}{2}$

D.由D点入射的光经圆弧面折射后，折射光线与入射光线相比偏转了 45°

7.如图所示，三条不可伸长的轻绳OA、OB、OC结于O点，质量为m，电荷量为 $+q_1$ 的小球a被轻绳OC系着，OC的长度为l，距O点正下方 $2l$ 处固定一个电荷量为 $+q_2$ 的小球b。初始时，小球a在AO延长线上静止，由于a球不断漏电，小球a的位置不断下降，再次平衡时位于D点（图中未标出），OD与竖直方向夹角为 60° 。已知重力加速度为g，则下列说法正确的是（ ）



A.小球a下降过程中OC绳上张力一直增大

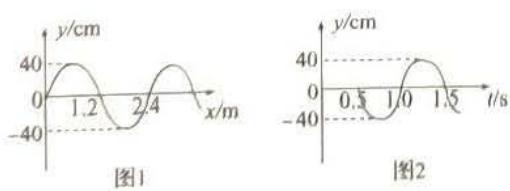
B.下降过程中绳OA上的最大张力为 $\frac{\sqrt{3}}{3}mg$

C.下降过程中绳OB上的最大张力为 $\frac{2\sqrt{3}}{3}mg$

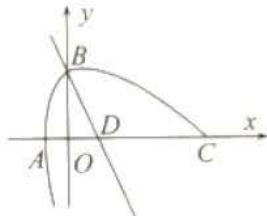
D.再次平衡时，球a带的电荷量为 $\frac{q_1}{2}$

二、多项选择题：本题共3小题，每小题6分，共18分。在每小题给出的四个选项中，有两个或两个以上选项符合题目要求，全部选对的得6分，选对但不全的得3分，有选错的得0分。

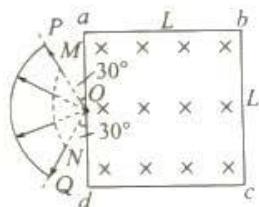
8.战绳运动是健身房设计用来减肥的一项爆发性运动，人们在做战绳运动时，用手抓紧绳子，做出用绳子的动作，使得绳子呈波浪状向前推进，形成横波（可视为简谐横波）。t=3s时波形图如图1所示，图2是绳上某质点的振动图像，全科试题免费下载公众号《高中僧课堂》下列说法中正确的是（ ）



- A.该波的波速为 1.2m/s
 B.波源开始振动的方向向下
 C.该质点与波源的距离为 3.6m
 D. $0\sim 3\text{s}$ 时间内该质点通过的路程为 4m
- 9.在如图所示的空间中分布有与竖直面平行的匀强电场，一质量为 m 、电荷量为 q 的带正电的小球在场中的运动轨迹为抛物线 ABC ， A 、 C 为与 x 轴的两交点， B 为与 y 轴的交点，直线 BD 为抛物线的对称轴。已知 $OD=\frac{1}{2}BD=d$ ， $CD=4d$ ，重力加速度为 g ，小球在 B 点的速度为 v_0 （未知），则下列选项正确的是
 ()



- A.带电小球从 B 运动到 C 的过程中电场力一定做正功
 B.匀强电场的电场强度最小值为 $\frac{mg}{2q}$
 C.电场力等于重力时，带电小球在 C 点的动能为 $\frac{19\sqrt{3}}{4}mgd$
 D.带电小球在 A 点的加速度可能为 $2g$
- 10.“太空粒子探测器”是安装在国际空间站上的一种探测宇宙射线的试验设备，由加速装置、偏转装置和收集装置三部分组成。其简化原理图如图所示，两个同心扇形圆弧面 PQ 、 MN 之间存在辐射状的加速电场，方向由内弧面指向外弧面，圆心为 O ，两弧面间的电势差为 U ，右侧边长为 L 的正方形边界 $abcd$ 内存在垂直纸面向里的匀强磁场，其大小为 B （可调节）， O 点为 ad 边界的中点， PO 、 QO 与 ad 边界的夹角均为 30° 。假设太空中质量为 m 、电荷量为 e 的带负电粒子，均能均匀地吸附到外弧面 PQ 的右侧面上，由静止经电场加速后穿过内弧面均从 O 点进入磁场，不计粒子重力、粒子间的作用力及碰撞，下列说法正确的是
 ()



A. 粒子到达O点时的速率 $v_0 = \sqrt{\frac{2eU}{m}}$

B. 若从O点垂直于ad边界射入磁场的粒子恰能从c点离开，则 $B = \frac{5}{4L} \sqrt{\frac{2mU}{e}}$

C. 若沿PO方向射入磁场的粒子恰好从d点射出磁场，此时 $B = \frac{1}{L} \sqrt{\frac{2mU}{e}}$

D. 若要求外弧而PQ上所有的粒子均从cd边射出磁场，则B值的取值范围为

$$\frac{(2+\sqrt{3})}{2L} \sqrt{\frac{2mU}{e}} < B < \frac{2}{L} \sqrt{\frac{2mU}{e}}$$

三、非选择题：本题5小题，共54分。

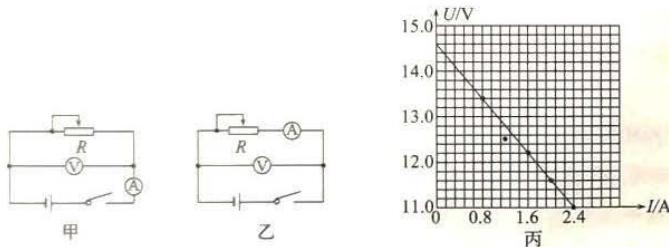
11. (6分) 随着人们生活水平的提高，扫地机器人也逐渐进入普通家庭，成为常用的家用电器。一位同学家中某品牌扫地机器人的电池电动势约为14V，额定功率约为40W，内阻约为 1Ω ，该同学为了精确测量扫地机器人电池的电动势和内阻，设计了实验电路测量扫地机器人电池的电动势和内阻。

现有以下器材可供选择：

- A. 电压表量程0~3V，内阻几千欧
- B. 电压表量程0~15V，内阻几千欧
- C. 电流表量程0~0.6A，内阻为 0.05Ω
- D. 电流表量程0~3A，内阻为 0.5Ω
- E. 滑动变阻器量程 $0\sim 20\Omega$ ，额定电流5A
- F. 滑动变阻器量程 $0\sim 100\Omega$ ，额定电流5A

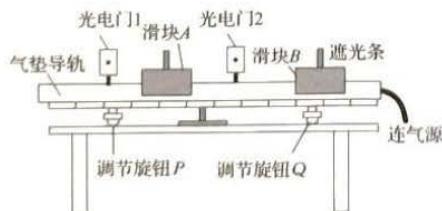
(1) 电压表应选_____，电流表应选_____，滑动变阻器应选_____。（填仪器前的字母序号）

(2) 为了精确测量该电池的电动势和内阻，该同学设计了如下两个电路图，你认为他应该选择_____（选填“甲”或“乙”）电路图进行测量。



(3) 如图丙为选择了恰当的电路图后作出的 $U-I$ 图线, 根据所描绘的 $U-I$ 图线可知 $E = \underline{\hspace{2cm}}$, $r = \underline{\hspace{2cm}}$ 。

12. (9分) 如图所示是验证动量守恒定律、动量定理的实验装置, 气垫导轨上安装了 1、2 两个光电门, 两滑块上均固定一相同的竖直遮光条。



(1) 实验前, 接通气源后, 在导轨上轻放一个滑块, 给滑块一初速度, 使它从导轨左端向右运动, 发现_____说明导轨已调平。

(2) 测出滑块 A 和遮光条的总质量为 m_A , 滑块 B 和遮光条的总质量为 m_B , 遮光条的宽度用 d 表示。将滑块 A 静置于两光电门之间, 将滑块 B 静置于光电门 2 右侧, 推动 B, 使其获得水平向左的速度, 经过光电门 2 并与 A 发生碰撞且被弹回, 再次经过光电门 2。光电门 2 先后记录的挡光时间为 Δt_1 、 Δt_2 , 光电门 1 记录的挡光时间为 Δt_3 , 若两滑块碰撞过程动量守恒, 则必须满足的关系式为_____。

(3) 若滑块 A、B 之间的碰撞为弹性碰撞, 则关系式成立_____。

- A. $\Delta t_1 + \Delta t_2 = \Delta t_3$
- B. $\Delta t_2 - \Delta t_1 = \Delta t_3$
- C. $\frac{1}{\Delta t_1} + \frac{1}{\Delta t_2} = \frac{1}{\Delta t_3}$
- D. $\frac{1}{\Delta t_1} - \frac{1}{\Delta t_2} = \frac{1}{\Delta t_3}$

(4) 现将装置改为用细线连接滑块 A 和挂钩 (挂着槽码, 质量为 m , $m \ll m_A$), 拿走滑块 B, 打开气泵, 将滑块 A 轻放到光电门 2 的右侧, 并用手托住槽码, 调节滑轮高度, 让细线与导轨平行; 松开托住槽码的手, 数字计时器记录下遮光条通过光电门 1、2 的时间分别为 t_1 、 t_2 以及这两次开始遮光的时间 Δt ; 分别计算出实验中的冲量 $I = mg\Delta t$ 和动量的变化量 $\Delta p = m_A \Delta v$, 为了探究动量定理, 应探究关系式_____是否成立。

(5) 为减小实验误差, 以下操作可行的是_____。



A.选用质量更大的砝码

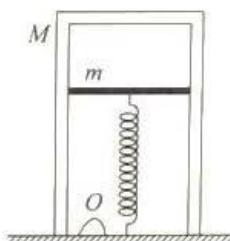
B.计算动量的变化量时，应这样计算： $\Delta p = (m_A + m) \Delta v$

C.用拉力传感器测出细线的拉力，用其示数与 Δt 的乘积作为冲量 I

13. (11分) 一汽缸竖直放在水平地面上，缸体质量 $M = 8\text{kg}$ ，活塞质量 $m = 4\text{kg}$ ，活塞横截面积

$S = 2 \times 10^{-3} \text{m}^2$ ，活塞上面的气缸内封闭了一定质量的理想气体，下面有气孔 O 与外界相通，大气压强

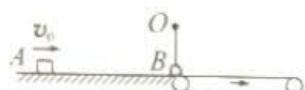
$p_0 = 1.0 \times 10^5 \text{Pa}$ ，活塞下面与劲度系数 $k = 2 \times 10^3 \text{N/m}$ 的轻弹簧相连，当汽缸内气体温度为 127°C 时弹簧为自然长度，此时缸内气柱长度 $L_1 = 20\text{cm}$ ， g 取 10m/s^2 ，活塞不漏气，且与缸壁无摩擦。现给封闭气体加热，求：



(1) 当汽缸恰好脱离地面时，缸内气体的温度；

(2) 缸内气柱长度 $L_2 = 30\text{cm}$ 时，缸内气体的压强 p 。

14. (12分) 如图所示，质量为 $m_1 = 1\text{kg}$ 的小球用长度 $l = 0.2\text{m}$ 的轻绳悬挂于 O 点，小球对平台刚好无压力，质量为 $m_2 = 2\text{kg}$ 的小物块从 A 点以初速度 $v_0 = 5\text{m/s}$ 的速度运动，在 B 点物块与小球发生弹性碰撞，已知 $L_{AB} = 4\text{m}$ ，物块与平台间的动摩擦因数 $\mu = 0.2$ ，碰后小球在竖直平面内做圆周运动，物块滑上右侧传送带，已知传送带以 $v = 3\text{m/s}$ 的速度顺时针转动，传送带与物块间的动摩擦因数也为 μ ，传送带的长度 $L = 4\text{m}$ ，重力加速度 g 取 10m/s^2 。

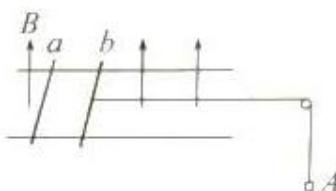


(1) 求小球运动到最高点时绳上的拉力大小；

(2) 物块在传送带上从左端滑到右端的过程中，由于运输物块电动机多消耗的电能是多少？

15. (16分) 如图所示，无限长且相距 $L = 0.5\text{m}$ 的光滑平行导轨固定在水平地面上，整个空间存在着与导轨平面垂直且竖直向上的匀强磁场。导轨上放有导体棒 a 、 b ，导体棒 a 固定，导体棒 b 通过光滑定滑轮用轻绳连接物体 A 。已知导体棒 a 、 b 、物体 A 的质量均为 $m = 0.2\text{kg}$ ，匀强磁场的磁感应强度 $B = 1\text{T}$ ，初始

时系统在外力作用下处于静止状态，现将物体 A 竖直向上移动 $h=1.8\text{m}$ 后静止释放。已知 a 、 b 棒电阻相等，均为 0.75Ω 。其他电阻不计，重力加速度 g 取 10m/s^2 。



- (1) 求导体棒 b 的最大速度大小。
- (2) 若从绳绷紧到导体棒 b 速度最大时经历的时间为 4.8s ，求导体棒 b 向右移动的距离。
- (3) 若在导体棒 b 速度最大时，剪断轻绳，同时解除导体棒 a 的固定，当 a 、 b 棒稳定时再在 a 的左侧释放一个与 a 、 b 相同的导体棒 c ，从剪断轻绳到导体棒 a 、 b 、 c 稳定时，求导体棒 b 上产生的总焦耳热。

关于我们

自主选拔在线是致力于提供新高考生涯规划、强基计划、综合评价、三位一体、学科竞赛等政策资讯的升学服务平台。总部坐落于北京，旗下拥有网站（[网址：www.zizzs.com](http://www.zizzs.com)）和微信公众平台等媒体矩阵，用户群体涵盖全国 90% 以上的重点中学师生及家长，在全国新高考、自主选拔领域首屈一指。

如需第一时间获取相关资讯及备考指南，请关注**自主选拔在线**官方微信号：**zizzsw**。



微信搜一搜

自主选拔在线